



DAFTAR ISI

DAFTAR TABEL	x
DAFTAR GAMBAR	x
DAFTAR LAMPIRAN	x
I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	2
1.3 Tujuan	2
1.4 Manfaat	2
II TINJAUAN PUSTAKA	3
2.1 LIDAR	3
2.2 Arduino Nano	3
2.3 Servo MG90S	4
2.4 Processing 3	5
III METODE	6
3.1 Lokasi dan Waktu PKL	6
3.2 Teknik Pengumpulan Data dan Analisis Data	6
3.3 Prosedur Kerja	6
IV KEADAAN UMUM PERUSAHAAN	8
4.1 Sejarah	8
4.2 Kegiatan Lembaga	8
4.3 Struktur Organisasi	9
4.4 Fungsi dan Tujuan	10
V HASIL DAN PEMBAHASAN/TOPIK PKL	11
5.1 Bahan dan Metode	11
5.2 Hasil dan Pembahasan	12
VI SIMPULAN DAN SARAN	19
6.1 Simpulan	19
6.2 Saran	19
DAFTAR PUSTAKA	20
LAMPIRAN	21
RIWAYAT HIDUP	27

Hak Cipta Dilindungi Undang-Undang

© Hak cipta milik IPB (Institut Pertanian Bogor)

Bogor Agricultural University

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penyusunan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar IPB.

2. Dilarang mengumunkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin IPB.





DAFTAR TABEL

1	Rencana Kerja	6
2	Bahan Pembuatan Casing	11
3	Bahan Pembuatan rangkaian elektronik	11
4	Kebutuhan Perangkat Lunak	11
5	Spesifikasi OS, dan Perangkat Komputer	12

DAFTAR GAMBAR

6	Prinsip Sensor Laser pada Lidar	3
7	Skema Prinsip TOF	3
8	Arduino Nano	4
9	Motor Servo MG90S	4
10	Hasil Output Processing 3	5
11	Diagram Prosedur Kerja	7
12	Struktur Organisasi LIPI (Humas LIPI 2018a)	10
13	Flowchart	12
14	Skema Rangkaian Alat	13
15	Desain 3D Alat	13
16	Alat yang telah dibuat	13
17	Rangkaian Alat	14
18	Kodingan Sensor Lidar	14
19	Ukulele beserta ruangan yang discan	15
20	Hasil pemindaian alat	15
21	Percobaan Keakuratan Sensor dengan Mistar jarak 10 cm	16
22	Percobaan Keakuratan Sensor dengan Mistar Jarak 20 cm	16
23	Hasil Pengujian 2	17
24	Hasil Percobaan 3	17
25	Hasil Percobaan 4	18

DAFTAR LAMPIRAN

26	Lampiran 1 Kodingan lengkap Arduino IDE sebagai pengatur dari Rancang Bangun Prototipe Alat Pemindaian Bentuk Kerusakan Jalan Menggunakan Sensor Lidar di LIPI Kawasan Cibinong.	22
27	Lampiran 2 Kodingan Output 3D yang dibuat pada Processing 3 menggunakan Bahasa Java.	24

