



Hak Cipta Dilindungi Undang-Undang

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penyusunan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar IPB.
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin IPB.

DAFTAR ISI

DAFTAR TABEL	xi
DAFTAR GAMBAR	xi
DAFTAR LAMPIRAN	xi
I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	2
1.3 Tujuan	2
1.4 Manfaat	2
1.5 Ruang Lingkup	2
II TINJAUAN PUSTAKA	3
2.1 Blok Masukan	3
2.2 Blok Kontrol	4
2.3 Blok Keluaran	5
2.4 Blok Catu Daya	5
III METODE	6
3.1 Lokasi dan Waktu PKL	6
3.2 Prosedur Kerja	6
IV KEADAAN UMUM INSTANSI	8
4.1 Sejarah	8
4.2 Kegiatan Lembaga	9
4.3 Struktur Organisasi	9
4.4 Fungsi dan Tujuan	10
V HASIL DAN PEMBAHASAN	11
5.1 Analisis	11
5.2 Perancangan	13
5.3 Implementasi	18
5.4 Pengujian	19
VI SIMPULAN DAN SARAN	23
6.1 Simpulan	23
6.2 Saran	23
DAFTAR PUSTAKA	24
LAMPIRAN	25
RIWAYAT HIDUP	35



Sekolah Vokasi
College of Vocational Studies



Hak Cipta Dilindungi Undang-Undang

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a.

b.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin IPB.

DAFTAR TABEL

1	Bahan <i>casing</i>	11
2	Kebutuhan komponen	12
3	Kebutuhan perangkat lunak	12
4	Hasil pengujian durasi pemotongan batang melon	19
5	Hasil uji coba kamera	20
6	Pengukuran berat buah melon	20
7	Perhitungan keakuratan timbangan sensor berat	21
8	Pengujian <i>widget joystick</i> gerak arah robot	21

DAFTAR GAMBAR

1	Aplikasi Blynk	3
2	ESP32-CAM	3
3	Sensor berat loadcell	4
4	ESP8266	4
5	Modul Relay	5
6	Motor DC	5
7	Aki (<i>accumulator</i>)	6
8	IC LM7805	6
9	Metode bidang kajian	7
0	Struktur organisasi	9
1	Konsep alat	13
2	Skematik	14
3	<i>Flowchart</i> program pengendalian arah gerak robot	15
4	<i>Flowchart</i> program kamera	15
5	Desain robot	16
6	Tampilan aplikasi Blynk	17
7	Tampilan kamera	18
8	Alat separuh jadi	19
9	Tampilan robot yang telah jadi	19

DAFTAR LAMPIRAN

1	Lampiran 1 Bukti terbit artikel di JSI (Jurnal Sains Indonesia)	25
2	Lampiran 2 Bukti terbit artikel di JSI (Jurnal Sains Indonesia)	26
3	Lampiran 3 Bukti terbit artikel di JSI (Jurnal Sains Indonesia)	27
4	Lampiran 4 Bukti terbit artikel di JSI (Jurnal Sains Indonesia)	28
5	Lampiran 5 Bukti terbit artikel di JSI (Jurnal Sains Indonesia)	29
6	Lampiran 6 Bukti terbit artikel di JSI (Jurnal Sains Indonesia)	30
7	Lampiran 7 Bukti terbit artikel di JSI (Jurnal Sains Indonesia)	31
8	Lampiran 8 Bukti terbit artikel di JSI (Jurnal Sains Indonesia)	32



9	Lampiran 9 Bukti terbit artikel di JSI (Jurnal Sains Indonesia)	33
0	Lampiran 10 Bukti terbit artikel di JSI (Jurnal Sains Indonesia)	34

Hak Cipta Dilindungi Undang-Undang

- Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penyusunan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar IPB.
- Dilarang mengumumkan dan memperbarui sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin IPB.

© Hak cipta milik IPB (Institut Pertanian Bogor)

Bogor Agricultural University



Sekolah Vokasi
College of Vocational Studies